











ISSN: 1697-7912. Vol. 3, Núm. 4, Octubre 2006, pp. 116-127

http://riai.isa.upv.es

ÍNDICE DEL VOLUMEN 3. AÑO 2006.

Este índice cubre todas las aportaciones técnicas (monografías y artículos) que han aparecido en esta publicación periódica en el Volumen 3, y pretende servir de ayuda en la búsqueda de toda la información publicada en la revista a lo largo del 2006. Para ello se presenta un índice de autores y un índice temático de artículo atendiendo a las áreas temáticas que cubre la revista. Adicionalmente, se incluye un índice de revisores que con su labor han contribuido a hacer posible el tercer volumen de la revista.

Índice de Autores

A

Adán A. Ver Pérez E. RIAI, enero 2006, Vol. 3, núm. 1, pp. 94-103.

Aeyels D. Ver Moreno, V. RIAI, julio 2006, Vol. 3, núm. 3, pp. 108-115.

Aguado A. Algoritmo de Control Predictivo-Adaptable en el Espacio de Pseudo-Estados. RIAI, enero 2006, Vol. 3, núm. 1, pp. 52-62.

Albero M. Ver Coronel J. O. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 71-78.

Allwright J. C. Ver Álvarez T. RIAI, julio 2006, Vol. 3, núm. 3, pp. 68-77.

Alonso A. Ver Crespo A. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 7-18.

Álvarez B., F. Ortiz, J.A. Pastor, P. Sánchez, F. Losilla, N. Ortega. *Arquitectura Para Control de Robots de Servicio Teleoperador*. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 79-89.

Álvarez T., J. Cuesta, M. Ontoria, F. Tadeo, J. V. Martín, J. C. Allwright. *Control Predictivo Min-Max Multimodelo con Restricciones, Validado sobre una Planta de Laboratorio.* RIAI, julio 2006, Vol. 3, núm. 3, pp. 68-77.

Andújar J. M., A. J. Barragán, J. M. Córdoba, I. Fernández. *Diseño de Sistemas de Control Borroso: Modelado de la Planta*. RIAI, enero 2006, Vol. 3, núm. 1, pp. 75-81.

Aracil J. Ver Viguria A. RIAI, octubre 2006, Vol. 3, núm. 4, pp. 54-63.

Aracil R., R. J. Saltarén, J. M. Sabater, O. Reinoso. *Robots Paralelos: Máquinas con un Pasado para una Robótica del Futuro*. RIAI, enero 2006, Vol. 3, núm. 1, pp. 16-28.

Ayza J. Ver Martí P. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 50-60.

В

Balbastre P., M. Lluesma, I. Ripoll. *Análisis y Compensación de los Retardos de Planificación en Sistemas de Control.* RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 40-49.

Barragán A. J. Ver Andújar J. M. RIAI, enero 2006, Vol. 3, núm. 1, pp. 75-81.

Barrientos A. Ver Mora A. RIAI, julio 2006, Vol. 3, núm. 3, pp. 42-55.

Benet G. Ver Coronel J. O. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 71-78.

Berenguer M. Ver Rubio F. R. RIAI, octubre 2006, Vol. 3, núm. 4, pp. 26-45.

Blanes F. Ver Coronel J. O. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 71-78.

Blasco X. Ver Herrero J. M. RIAI, octubre 2006, Vol. 3, núm. 4, pp. 76-87.

Blasco X. Ver Martínez M. RIAI, enero 2006, Vol. 3, núm. 1, pp. 39-51.

Bordons C. Ver Cueli J. R. RIAI, enero 2006, Vol. 3, núm. 1, pp. 63-74.

Brandt S. A. Ver Martí P. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 50-60.

 \mathbf{C}

Cabanes I. Ver Portillo J. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 61-70.

Camacho E. F. Ver Normey-Rico J. E. RIAI, octubre 2006, Vol. 3, núm. 4, pp. 5-25.

Camacho E. F. Ver Rubio F. R. RIAI, octubre 2006, Vol. 3, núm. 4, pp. 26-45.

Camacho J., J. Picó. *Monitorización de Procesos por Lotes Mediante PCA Multifase*. RIAI, julio 2006, Vol. 3, núm. 3, pp. 78-91.

Caminal P. Ver Gomis P. RIAI, julio 2006, Vol. 3, núm. 3, pp. 116-122.

Cano R. Ver Viguria A. RIAI, octubre 2006, Vol. 3, núm. 4, pp. 54-63.

Canudas-de-Wit C. Ver Viguria A. RIAI, octubre 2006, Vol. 3, núm. 4, pp. 54-63.

Cañas J. M., V. Matellán, R. Montúfar. *Programación de Robots Móviles*. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 99-110.

Casanova V., J. Salt, V. Mascarós, A. Cuenca. *Efectos del Enlace de Comunicación en un Sistema de Control Basado en Red Utilizando PROFIBUS-DP*. RIAI, enero 2006, Vol. 3, núm. 1, pp. 82-93.

Cerrada C. Ver Pérez E. RIAI, enero 2006, Vol. 3, núm. 1, pp. 94-103.

Córdoba J. M. Ver Andújar J. M. RIAI, enero 2006, Vol. 3, núm. 1, pp. 75-81.

Coronel J.O., F. Blanes, P. Pérez, M. Albero, G. Benet, J.E. Simó. *SCoCAN: Un Protocolo de Comunicaciones de Tiempo Real Para Sistemas Empotrados Distribuidos. Aplicación al Control de Robots*. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 71-78.

Crespo A., A. Alonso A. *Una panorámica de los Sistemas de Tiempo Real*. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 7-18.

Cueli J. R., C. Bordons. *Control Predictivo-Iterativo Basado en Modelo y Aplicado a Procesos por Lotes*. RIAI, enero 2006, Vol. 3, núm. 1, pp. 63-74.

Cuenca A. Ver Casanova V. RIAI, enero 2006, Vol. 3, núm. 1, pp. 82-93.

Cuesta F. Ver López D. RIAI, julio 2006, Vol. 3, núm. 3, pp. 56-67.

Cuesta J. Ver Álvarez T. RIAI, julio 2006, Vol. 3, núm. 3, pp. 68-77.

D

de la Puente J. A., J. Zamorano. *ORK: Tecnología de Software Fiable Para Sistemas de Tiempo Real.* RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 19-27.

Drake J. M., M. González, J.J. Gutiérrez, J.L. Medina, J.C. Palencia. *En Busca de la Integración de Herramientas de Tiempo Real a Través de un Modelo Abierto*. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 28-39.

 \mathbf{E}

Egaña I. Ver M. García-Sanz. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 111-116.

Egaña I., X. Sabalza. *Diseño de un Controlador Basado en QFT Para el Amortiguamiento del Chatter en Rectificadores Sin Centros*. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 90-98.

Elso J. Ver M. García-Sanz. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 111-116.

F

Feliu V. Robots Flexibles: Hacia una Generación de Robots con Nuevas Prestaciones. RIAI, julio 2006, Vol. 3, núm. 3, pp. 24-41.

Fernández I. Ver Andújar J. M. RIAI, enero 2006, Vol. 3, núm. 1, pp. 75-81.

Fernández J. J. Ver Muñoz V. F. RIAI, octubre 2006, Vol. 3, núm. 4, pp. 64-75.

Fiacchini M. Ver Viguria A. RIAI, octubre 2006, Vol. 3, núm. 4, pp. 54-63.

Francisco M., P. Vega. *Diseño Integrado de Procesos de Depuración de Aguas Utilizando Control Predictivo Basado en Modelos.* RIAI, octubre 2006, Vol. 3, núm. 4, pp. 88-98.

Fuertes J. M. Ver Martí P. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 50-60.

G

Gallego D. Ver Pérez E. RIAI, enero 2006, Vol. 3, núm. 1, pp. 94-103.

García A. Ver Muñoz V. F. RIAI, octubre 2006, Vol. 3, núm. 4, pp. 64-75.

García I. Ver Muñoz V. F. RIAI, octubre 2006, Vol. 3, núm. 4, pp. 64-75.

García-Sanz M., J. Elso, I. Egaña. Control del Ángulo de Cabeceo de un Helicóptero Como Benchmark de Diseño de Controladores. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 111-116.

Gómez J. M. Ver Muñoz V. F. RIAI, octubre 2006, Vol. 3, núm. 4, pp. 64-75.

Gómez-Bravo F. Ver López D. RIAI, julio 2006, Vol. 3, núm. 3, pp. 56-67.

Gomis P., P. Caminal, M. Vallverdú, G. Wagner. *Análisis Fractal del Control Autonómico del Ritmo Cardiaco durante Oclusión Coronaria*. RIAI, julio 2006, Vol. 3, núm. 3, pp. 116-122.

González M. Ver Drake J. M. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 28-39.

Gutiérrez J. J. Ver Drake J. M. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 28-39.

Н

Herrero J.M., X. Blasco, M. Martínez, J. Sanchis. *Identificación Robusta de un Proceso Biomédico Mediante Algoritmos Evolutivos*. RIAI, octubre 2006, Vol. 3, núm. 4, pp. 76-87.

L

Lin C. Ver Martí P. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 50-60.

Lluesma M. Ver Balbastre P. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 40-49.

López D., F. Gómez-Bravo, F. Cuesta, A. Ollero. *Planificación de Trayectorias con el Algoritmo RRT. Aplicación a Robots No Holónomos*. RIAI, julio 2006, Vol. 3, núm. 3, pp. 56-67.

Losilla F. Ver Álvarez B. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 79-89.

M

Manero I. Ver Zulueta E. RIAI, octubre 2006, Vol. 3, núm. 4, pp. 99-103.

Marcos M. Ver Portillo J. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 61-70.

Martí P., C. Lin, S.A. Brandt, M. Velasco, J. Ayza, J.M. Fuertes. *Asignación Dinámica de Recursos en Sistemas de Control de Tiempo Real*. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 50-60.

Martín J. V. Ver Álvarez T. RIAI, julio 2006, Vol. 3, núm. 3, pp. 68-77.

Martínez M., J. Sanchis, X. Blasco. *Algoritmos Genéticos Aplicados al Diseño de Controladores Robustos*. RIAI, enero 2006, Vol. 3, núm. 1, pp. 39-51.

Martínez M. Ver Herrero J. M. RIAI, octubre 2006, Vol. 3, núm. 4, pp. 76-87.

Martínez M. Ver Salcedo J. V. RIAI, julio 2006, Vol. 3, núm. 3, pp. 92-107.

Mascarós V. Ver Casanova V. RIAI, enero 2006, Vol. 3, núm. 1, pp. 82-93.

Matellán V. Ver Cañas J. M. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 99-110.

Medina J. L. Ver Drake J. M. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 28-39.

Merchán P. Ver Pérez E. RIAI, enero 2006, Vol. 3, núm. 1, pp. 94-103.

Monje C. A. Ver Vinagre B. M. RIAI, julio 2006, Vol. 3, núm. 3, pp. 5-23.

Montúfar R. Ver Cañas J. M. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 99-110.

Mora A., A. Barrientos. Estudio del Efecto de los Factores Funcionales sobre la Eficiencia de los Sistemas de Telemanipulación. RIAI, julio 2006, Vol. 3, núm. 3, pp. 42-55.

Moreno V., D. Aeyels. *Minimización del Tiempo de Vuelo de Satélites Utilizando Programación Dinámica*. RIAI, julio 2006, Vol. 3, núm. 3, pp. 108-115.

Muñoz V. F., I. García, C. Pérez, J. M. Gómez, J. J. Fernández, A. García, C. Vara, R. Toscazo. *Control Cartesiano de un Asistente Robótico Para Cirugía Laparoscópica*. RIAI, octubre 2006, Vol. 3, núm. 4, pp. 64-75.

Mut V. Ver Slawiñski E. RIAI, enero 2006, Vol. 3, núm. 1, pp. 29-38.

N

Normey-Rico J. E., E. F. Camacho. *Predicción Para Control: Una Panorámica del Control de Procesos con Retardo*. RIAI, octubre 2006, Vol. 3, núm. 4, pp. 5-25.

 \mathbf{o}

Olarra A. Ver Portillo J. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 61-70.

Ollero A. Ver López D. RIAI, julio 2006, Vol. 3, núm. 3, pp. 56-67.

Ontoria M. Ver Álvarez T. RIAI, julio 2006, Vol. 3, núm. 3, pp. 68-77.

Ortega N. Ver Álvarez B. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 79-89.

Ortiz F. Ver Álvarez B. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 79-89.

P

Palencia J. C. Ver Drake J. M. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 28-39.

Pastor J. A. Ver Álvarez B. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 79-89.

Pérez C. Ver Muñoz V. F. RIAI, octubre 2006, Vol. 3, núm. 4, pp. 64-75.

Pérez E., S. Salamanca, D. Gallego, P. Merchán, A. Adán, C. Cerrada. *ShADEs-3D: Una Herramienta para la Adquisición de Datos 3D Bajo el Entorno Matlab*©. RIAI, enero 2006, Vol. 3, núm. 1, pp. 94-103.

Pérez P. Ver Coronel J. O. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 71-78.

Picó J. Ver Camacho J. RIAI, julio 2006, Vol. 3, núm. 3, pp. 78-91.

Poignet P. Ver Vivas A. RIAI, octubre 2006, Vol. 3, núm. 4, pp. 46-53.

Portigo J. F. Ver Slawiñski E. RIAI, enero 2006, Vol. 3, núm. 1, pp. 29-38.

Portillo J., M. Marcos, A. Olarra, I. Cabanes. *rtfCANopen: Implementación del Bus CAN para Sistemas Empotrados*. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 61-70.

Prieto A. Ver Viguria A. RIAI, octubre 2006, Vol. 3, núm. 4, pp. 54-63.

R

Reinoso O. Ver Aracil R. RIAI, enero 2006, Vol. 3, núm. 1, pp. 16-28.

Rico T. Ver Zulueta E. RIAI, octubre 2006, Vol. 3, núm. 4, pp. 99-103.

Ripoll I. Ver Balbastre P. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 40-49.

Rubio F. R., E. F. Camacho, M. Berenguer. *Control de Campos de Colectores Solares*. RIAI, octubre 2006, Vol. 3, núm. 4, pp. 26-45.

Rubio F. R. Ver Viguria A. RIAI, octubre 2006, Vol. 3, núm. 4, pp. 54-63.

S

Sabalza X. Ver Egaña I. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 90-98.

Sabater J. M. Ver Aracil, R. RIAI, enero 2006, Vol. 3, núm. 1, pp. 16-28.

Salamanca S. Ver Pérez E. RIAI, enero 2006, Vol. 3, núm. 1, pp. 94-103.

Salcedo J. V., M. Martínez. *Identificación de Modelos LPV para el Control de Sistemas No Lineales*. RIAI, julio 2006, Vol. 3, núm. 3, pp. 92-107.

Salgado M. E. *Inversión*, un Concepto Unificador en la Enseñanza del Control Automático. RIAI, enero 2006, Vol. 3, núm. 1, pp. 5-15.

Salt J. Ver Casanova V. RIAI, enero 2006, Vol. 3, núm. 1, pp. 82-93.

Saltarén R. J. Ver Aracil, R. RIAI, enero 2006, Vol. 3, núm. 1, pp. 16-28.

Sánchez P. Ver Álvarez B. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 79-89.

Sanchis J. Ver Herrero J. M. RIAI, octubre 2006, Vol. 3, núm. 4, pp. 76-87.

Sanchis J. Ver Martínez M. A. RIAI, enero 2006, Vol. 3, núm. 1, pp. 39-51.

Simó J. E. Ver Coronel J. O. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 71-78.

Slawiñski E., J. F. Postigo, V. Mut. *Experiencias en Teleoperación Bilateral de Robots*. RIAI, enero 2006, Vol. 3, núm. 1, pp. 29-38.

 \mathbf{T}

Tadeo F. Ver Álvarez T. RIAI, julio 2006, Vol. 3, núm. 3, pp. 68-77.

Toscazo R. Ver Muñoz V. F. RIAI, octubre 2006, Vol. 3, núm. 4, pp. 64-75.

V

Vallverdú M. Ver Gomis P. RIAI, julio 2006, Vol. 3, núm. 3, pp. 116-122.

Vara C. Ver Muñoz V. F. RIAI, octubre 2006, Vol. 3, núm. 4, pp. 64-75.

Vega P. Ver Francisco M. RIAI, octubre 2006, Vol. 3, núm. 4, pp. 88-98.

Velasco M. Ver Martí P. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 50-60.

Viguria A., A. Prieto, M. Fiacchini, R. Cano, F. R. Rubio, J. Aracil, C. Canudas-de-Wit. *Desarrollo y Experimentación de un Vehículo Basado en Péndulo Invertido (PPCar)*. RIAI, octubre 2006, Vol. 3, núm. 4, pp. 54-63.

Vinagre B. M., C. A. Monje. *Introducción al Control Fraccionario*. RIAI, julio 2006, Vol. 3, núm. 3, pp. 5-23.

Vivas A., P. Poignet. *Control Predictivo de un Robot Paralelo*. RIAI, octubre 2006, Vol. 3, núm. 4, pp. 46-53.

W

Wagner G. Ver Gomis P. RIAI, julio 2006, Vol. 3, núm. 3, pp. 116-122.

 \mathbf{Z}

Zamorano J. Ver de la Puente, J. A. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 19-27.

Zulueta E., T. Rico, I. Manero. *Comportamiento Dinámico del Modelo Híbrido de un Circuito Elevador*. RIAI, octubre 2006, Vol. 3, núm. 4, pp. 99-103.

Índice Temático

• Teoría de control

Algoritmo de Control Predictivo-Adaptable en el Espacio de Pseudo-Estados . A. Aguado. RIAI, enero 2006, Vol. 3, núm. 1, pp. 52-62.

Algoritmos Genéticos Aplicados al Diseño de Controladores Robustos. M. A. Martínez, J. Sanchis, X. Blasco. RIAI, enero 2006, Vol. 3, núm. 1, pp. 39-51.

Diseño de un Controlador Basado en QFT Para el Amortiguamiento del Chatter en Rectificadores Sin Centros. I. Egaña, X. Sabalza. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 90-98.

Identificación de Modelos LPV para el Control de Sistemas No Lineales. J. V. Salcedo, M. Martínez. RIAI, julio 2006, Vol. 3, núm. 3, pp. 92-107.

Introducción al Control Fraccionario. B. M. Vinagre, C. A. Monje. RIAI, julio 2006, Vol. 3, núm. 3, pp. 5-23.

• Ingeniería de control de procesos

Control Predictivo-Iterativo Basado en Modelo y Aplicado a Procesos por Lotes. J. R. Cueli, C. Bordons. RIAI, enero 2006, Vol. 3, núm. 1, pp. 63-74.

Monitorización de Procesos por Lotes Mediante PCA Multifase. J. Camacho, J. Picó. RIAI, julio 2006, Vol. 3, núm. 3, pp. 78-91.

Predicción Para Control: Una Panorámica del Control de Procesos con Retardo. J. E. Normey-Rico, E., F. Camacho. RIAI, octubre 2006, Vol. 3, núm. 4, pp. 5-25.

• Robótica y sistemas robotizados

Control Predictivo de un Robot Paralelo. A. Vivas, P. Poignet. RIAI, octubre 2006, Vol. 3, núm. 4, pp. 46-53.

Experiencias en Teleoperación Bilateral de Robots. E. Slawiñski, J. F. Postigo, V. Mut. RIAI, enero 2006, Vol. 3, núm. 1, pp. 29-38.

Planificación de Trayectorias con el Algoritmo RRT. Aplicación a Robots No Holónomos. D. López, F. Gómez-Bravo, F. Cuesta, A. Ollero. RIAI, julio 2006, Vol. 3, núm. 3, pp. 56-67.

Programación de Robots Móviles. J.M. Cañas, V. Matellán, R. Montúfar. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 99-110.

Robots Flexibles: Hacia una Generación de Robots con Nuevas Prestaciones. V. Feliu. RIAI, julio 2006, Vol. 3, núm. 3, pp. 24-41.

Robots Paralelos: Máquinas con un Pasado para una Robótica del Futuro. R. Aracil, R. J. Saltarén, J. M. Sabater, O. Reinoso. RIAI, enero 2006, Vol. 3, núm. 1, pp. 16-28.

• Técnicas de control inteligente

Diseño de Sistemas de Control Borroso: Modelado de la Planta. J. M. Andújar, A. J. Barragán, J. M. Córdoba, I. Fernández. RIAI, enero 2006, Vol. 3, núm. 1, pp. 75-81.

• Sistemas de tiempo real en control de procesos

Análisis y Compensación de los Retardos de Planificación en Sistemas de Control. P. Balbastre, M. Lluesma, I. Ripoll. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 40-49.

Arquitectura Para Control de Robots de Servicio Teleoperador. B. Álvarez, F. Ortiz, J.A. Pastor, P. Sánchez, F. Losilla, N. Ortega. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 79-89.

Asignación Dinámica de Recursos en Sistemas de Control de Tiempo Real. P. Martí, C. Lin, S.A. Brandt, M. Velasco, J. Ayza, J.M. Fuertes. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 50-60.

Efectos del Enlace de Comunicación en un Sistema de Control Basado en Red Utilizando PROFIBUS-DP. V. Casanova, J. Salt, V. Mascarós, A. Cuenca. RIAI, enero 2006, Vol. 3, núm. 1, pp. 82-93.

En Busca de la Integración de Herramientas de Tiempo Real a Través de un Modelo Abierto. J.M. Drake, M. González, J.J. Gutiérrez, J.L. Medina, J.C. Palencia. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 28-39.

ORK: Tecnología de Software Fiable Para Sistemas de Tiempo Real. J.A. de la Puente, J. Zamorano. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 19-27.

rtfCANopen: Implementación del Bus CAN para Sistemas Empotrados. J. Portillo, M. Marcos, A. Olarra, I. Cabanes. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 61-70.

SCoCAN: Un Protocolo de Comunicaciones de Tiempo Real Para Sistemas Empotrados Distribuidos. Aplicación al Control de Robots. J.O. Coronel, F. Blanes, P. Pérez, M. Albero, G. Benet, J.E. Simó. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 71-78.

Una panorámica de los Sistemas de Tiempo Real. A. Crespo, A. Alonso. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 7-18.

Visión artificial

ShADEs-3D: Una Herramienta para la Adquisición de Datos 3D Bajo el Entorno Matlab©. E. Pérez, S. Salamanca, D. Gallego, P. Merchán, A. Adán, C. Cerrada. RIAI, enero 2006, Vol. 3, núm. 1, pp. 94-103.

• Aplicaciones: industriales, agrícolas, biotecnológicas, socio-económicas, ...

Análisis Fractal del Control Autonómico del Ritmo Cardiaco durante Oclusión Coronaria. P. Gomis, P. Caminal, M. Vallverdú, G. Wagner. RIAI, julio 2006, Vol. 3, núm. 3, pp. 116-122.

Comportamiento Dinámico del Modelo Híbrido de un Circuito Elevador. E. Zulueta, T. Rico, I. Manero. RIAI, octubre 2006, Vol. 3, núm. 4, pp. 99-103.

Control Cartesiano de un Asistente Robótico Para Cirugía Laparoscópica. V. F. Muñoz, I. García, C. Pérez, J. M. Gómez, J. J. Fernández, A. García, C. Vara, R. Toscazo. RIAI, octubre 2006, Vol. 3, núm. 4, pp. 64-75.

Control de Campos de Colectores Solares. F. R. Rubio, E. F. Camacho, M. Berenguer. RIAI, octubre 2006, Vol. 3, núm. 4, pp. 26-45.

Control del Ángulo de Cabeceo de un Helicóptero Como Benchmark de Diseño de Controladores. M. García-Sanz, J. Elso, I. Egaña. RIAI, abril 2006, Vol. 3, núm. 2, pp. 111-116.

Control Predictivo Min-Max Multimodelo con Restricciones, Validado sobre una Planta de Laboratorio. T. Alvarez, J. Cuesta, M. Ontoria, F. Tadeo, J. V. Martín, J. C. Allwright. RIAI, julio 2006, Vol. 3, núm. 3, pp. 68-77.

Desarrollo y Experimentación de un Vehículo Basado en Péndulo Invertido (PPCar). A. Viguria, A. Prieto, M. Fiacchini, R. Cano, F. R. Rubio, J. Aracil, C. Canudas-de-Wit. RIAI, octubre 2006, Vol. 3, núm. 4, pp. 54-63.

Diseño Integrado de Procesos de Depuración de Aguas Utilizando Control Predictivo Basado en Modelos. M. Francisco, P. Vega. RIAI, octubre 2006, Vol. 3, núm. 4, pp. 88-98.

Estudio del Efecto de los Factores Funcionales sobre la Eficiencia de los Sistemas de Telemanipulación. A.Mora, A. Barrientos. RIAI, julio 2006, Vol. 3, núm. 3, pp. 42-55.

Identificación Robusta de un Proceso Biomédico Mediante Algoritmos Evolutivos. J.M. Herrero, X. Blasco, M. Martínez, J. Sanchis. RIAI, octubre 2006, Vol. 3, núm. 4, pp. 76-87.

Minimización del Tiempo de Vuelo de Satélites Utilizando Programación Dinámica. V. Moreno, D. Aeyels. RIAI, julio 2006, Vol. 3, núm. 3, pp. 108-115.

• Cuestiones docentes y de formación

Inversión, un Concepto Unificador en la Enseñanza del Control Automático. M. E. Salgado. RIAI, enero 2006, Vol. 3, núm. 1, pp. 5-15.

Índice de Revisores

A E

Albertos, Pedro (ES) El Aroudi, Abdelali (ES)

Alcántara Silva, Rogelio (MX) Espinosa, Gerardo (MX)

Al-Hadithi, Basil M. (ES) Etxebarría, Victor (ES)

Aranda, Joan (ES) F

Arteaga, Marco A. (MX) Feick Laudien, Rodolfo (CL)

Felíu, Vicente (ES)

Balaguer, Carlos (ES) Ferruz, Joaquín (ES)

Basañez, Luis (ES) G

Benadero, Luis (ES) Galán, Ramón (ES)

Berenguel Soria, Manuel (ES) García Cerezo, Alfonso (ES)

C García Gil, Pedro (ES)

Camacho, Eduardo (ES) García-Sanz, Mario (ES)

Candelas, Francisco A. (ES) Garrido, Santiago (ES)

Carelli, Ricardo (AR)

Gil Martínez, Montserrat (ES)

Casals, Alicia (ES) Gómez, Juan (ES)

Celaya, Enric (ES)

González Giménez, Javier (ES)

Colomer, Joan (ES) González Martín, Rafael (ES)

Costa, Ramón (ES) Gordillo, Francisco (ES)

D Guzmán Sánchez, José Luis (ES)

de la Cruz, Jesús Manuel (ES) H

de la Fuente Aparicio, María Jesús (ES)

Hernández Ordóñez, Martín (MX)

de la Puente, Juan Antonio (ES)

Díaz Blanco, Ignacio (ES) **Ibarra,** Juan Manuel (MX)

Díez Ruano, José Luis (ES)

J

Dormido Bencomo, Sebastián (ES) **Jiménez,** Pablo (ES)

K

Kelly, Rafael (MX)

L	S
Leija Salas, Lorenzo (MX)	Sala, Antonio (ES)
M	Salcedo Romero de Ávila, José Vicente (ES)
Martín Sánchez, Juan Manuel (ES)	Salgado Brocal, Mario (CL)
Martínez de Dios, Ramiro (ES)	Salichs, Miguel Ángel (ES)
Martínez Iranzo, Miguel (ES)	Sánchez, Edgar (VE)
Martínez Salamero, Luis (ES)	Sandoval, Jesús (ES)
Matía, Fernando (ES)	Sandoval, Juan M. (ES)
Montano, Luis (ES)	Sanfeliu, Alberto (ES)
Moreno Lorente, Luis (ES)	Sanz, Ricardo (ES)
Morilla, Fernando (ES)	Savage Carmona, Jesús (MX)
Mut, Vicente (ES)	Sbarbaro, Daniel (CL)
N	Sebastián, José María (ES)
Navarro, José Luis (ES)	Simó, José (ES)
0	T
Ojea, Guillermo (ES)	Tadeo, Fernando (ES)
Oliveira, Nuno (P)	Tapia, Arantxa (ES)
Ollero, Aníbal (ES)	Torres Medina, Fernando (ES)
Orive, Darío (ES)	V
Ortega, Romeo (F)	Vallés Miquel, Marina (ES)
Ostolaza, Xabier (ES)	Vehí, Josep (ES)
P	Velasco, Francisco (ES)
Picó, Jesús (ES)	Verde, Cristina (MX)
R	Y
Reinoso, Óscar (ES)	Yu, Tang (MX)
Rodríguez, Francisco José (ES)	${f z}$
Rodríguez Ramírez, Daniel (ES)	Zamarreño Cosme, Jesús María (ES)