Índice general

Ín	Índice general						
Índice de figuras							
1	Intr	oducc	ión	1			
	1.1.	El mo	delo geométricamente exacto de piezas alargadas	1			
	1.2.	Motiv	ación	4			
	1.3.	Objet	ivos de la tesis	6			
	1.4.	Conte	nido	6			
	1.5.	Notac	ión	8			
2	Esta	Estado del Arte					
	2.1.	Conte	xto histórico	13			
	2.2.	El mo	delo de Reissner–Simó	19			
	2.3.	.3. Soluciones numéricas del modelo de Reissner–Simó					
		2.3.1.	El tratamiento de las rotaciones	21			
		2.3.2.	La solución numérica de Simó y Vu–Quoc	24			
		2.3.3.	Clasificación de las soluciones numéricas del modelo geométricamente exacto	26			
		2.3.4.	Extensión de las soluciones numéricas a otros tipos de problema	s 29			
3	Cin	nemática del modelo RS					
	3.1.	Config	guración inicial y configuración de referencia	33			
	3.2.	Geom	etría de la configuración inicial	36			
		3.2.1.	Tensor de curvaturas iniciales	36			
		3.2.2.	Métrica de la sección transversal	38			
	3.3.	Hipóte	esis cinemática	39			
	3.4.	Interpretación geométrica del tensor $\pmb{\Lambda}$					
	3.5.	5. Geometría de la configuración actual					
		3.5.1.	Cambio de orientación de la sección	45			
		3.5.2.	Gradiente de la deformación. Deformaciones generalizadas	46			
		3.5.3.	Objetividad de las medidas de la deformación	49			

4	Ecuaciones de campo		
	4.1.	Construcción de la ecuación de trabajos virtuales	53
		4.1.1. Variación de la configuración	54
		4.1.2. Definición de la variación corrotacional	55
		4.1.3. Variación del gradiente de la deformación	57
		4.1.4. Ecuación de trabajos virtuales del modelo RS	58
	4.2.	Cálculo de la variación de las deformaciones generalizadas	62
	4.3.	Ecuaciones de equilibrio	67
	4.4.	Ecuaciones constitutivas	70
5	La a	analogía dinámica	77
	5.1.	Las ecuaciones de Euler–Poincaré	84
	5.2.	Las ecuaciones de Lie-Poisson	87
c	Trl a	an anadan tanganta an al madala DC	95
6		perador tangente en el modelo RS	9 3
	0.1.	Resultados preliminares	97
		6.1.1. Propiedades elementales de la variación y la variación corrota-	98
		cional	99
	6.2.		101
	0.2.		101
		6.2.2. Linealización del trabajo virtual de las fuerzas exteriores	
		6.2.3. Equilibrio tangente	
		6.2.4. Análisis de los términos adicionales al operador de Simó	
	6.3.	Forma material del equilibrio tangente	
	0.0.	6.3.1. Linealización del trabajo virtual de las fuerzas internas	
		6.3.2. Linealización del trabajo virtual de las fuerzas exteriores	
		6.3.3. Ecuación de equilibrio tangente	
7	Solı	ıción numérica basada en la forma espacial	127
•		Discretización en elementos finitos	
		Solución incremental pura	
		7.2.1. Construcción de la ecuación incremental	
		7.2.2. Actualización de la configuración	
		7.2.3. Relación entre la interpolación y la objetividad de la solución .	
	7.3.	- · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	142
			142
		1	144
			148
	7.4.		152
		• •	152
			153
			155
	7.5		157

\mathbf{Bi}	Bibliografía						
В	Cál	culo de	el operador T	243			
A	Alg	ropiedades de la variación corrotacional	241				
	9.4.	Lineas	de investigación propuestas	239			
	9.3.	•	aciones originales				
			asiones				
			nen del trabajo realizado				
9	Conclusiones						
	8.3.	Result	ados	224			
		8.2.3.	Corrección	221			
		8.2.2.	Predicción	218			
		8.2.1.	Datos iniciales	217			
	8.2.	Flujo (del programa	217			
		8.1.4.	Actualización de la configuración	214			
		8.1.3.	Corrección	209			
		8.1.2.	Predicción	205			
		8.1.1.	Interpolación	204			
			lación del elemento	204			
8	Solı	ıción n	numérica basada en la forma material	203			
		7.5.4.	Ejemplos	176			
		7.5.3.	Evaluación del efecto de la parte antisimétrica del operador $$. $$.	166			
		7.5.2.	Solución incremental pura de la ménsula de Simó y Vu–Quoc .	163			
		1.0.1.	ménsula	157			
		7.5.1.	Análisis de la solución de Simó y Vu–Quoc al problema de la				